

Здесь продолжают исследования, начатые в [3]-[4] и изучается случай, когда стабилизатор автоморфизма γ есть разрешимая подгруппа группы X .

Теорема. Пусть конечная группа X допускает копростой автоморфизм γ простого порядка r . Если $|X:B|$ делит число $p^a q^b$, числа $p \neq q$ - простые нечётные и B - разрешимая подгруппа группы X , то и X - разрешимая группа.

УДК 517.925.52

К ТЕОРИИ ПЕРИОДИЧЕСКИХ РЕШЕНИЙ МАТРИЧНОГО УРАВНЕНИЯ ЛЯПУНОВА

Подольян С.В.

**УО «Могилевский государственный университет продовольствия»
Могилев, Беларусь**

На основе метода [1, гл.3] исследуется задача о периодических периода ω решениях дифференциального уравнения

$$\frac{dX}{dt} = \lambda A(t)X + \lambda X B(t) + F_0(t) + \lambda F_1(t), \quad \lambda \in R,$$

где $A(t)$, $B(t)$, $F_0(t)$, $F_1(t)$ - непрерывные ω -периодические ($n \times n$) - матрицы.

Решение $X=X(t, \lambda)$ получено при $\lambda \neq 0$ в виде ряда

$$X(t, \lambda) = \frac{1}{\lambda} X_{-1}(t) + \sum_{k=0}^{\infty} \lambda^k X_k(t), \quad \text{где} \quad X_{-1} = -\Phi^{-1} \int_0^{\omega} F_0(\tau) d\tau,$$

$$X_0(t) = \Phi^{-1} \left\{ \int_0^{\omega} A(\tau) \left[\int_{\tau}^t (A(\sigma) X_{-1} + X_{-1} B(\sigma) + F_0(\sigma)) d\sigma \right] d\tau + \right.$$

$$\left. + \int_0^{\omega} \int_{\tau}^t (A(\sigma) X_{-1} + X_{-1} B(\sigma) + F_0(\sigma)) d\sigma [B(\tau) d\tau - \int_0^{\omega} F_1(\tau) d\tau] \right\},$$

$$X_1(t) = \Phi^{-1} \left\{ \int_0^{\omega} A(\tau) \left[\int_{\tau}^t (A(\sigma) X_0(\sigma) + X_0(\sigma) B(\sigma) + F_1(\sigma)) d\sigma \right] d\tau + \right.$$

$$\left. + \int_0^{\omega} \int_{\tau}^t (A(\sigma) X_0(\sigma) + X_0(\sigma) B(\sigma) + F_1(\sigma)) d\sigma [B(\tau) d\tau] \right\},$$

$$X_{k+1}(t) = \Phi^{-1} \left\{ \int_0^{\omega} A(\tau) \left[\int_{\tau}^t (A(\sigma) X_k(\sigma) + X_k(\sigma) B(\sigma)) d\sigma \right] d\tau + \right.$$

$$\left. + \int_0^{\omega} \left[\int_{\tau}^t (A(\sigma) X_k(\sigma) + X_k(\sigma) B(\sigma)) d\sigma \right] B(\tau) d\tau \right\}, k=1,2,\dots,$$

Φ – линейный оператор: $\Phi X = MX - XN$, $M = \int_0^{\omega} A(\tau) d\tau$, $N = - \int_0^{\omega} B(\tau) d\tau$.

УДК 517.925.52

К ТЕОРИИ ПЕРИОДИЧЕСКИХ РЕШЕНИЙ МАТРИЧНОГО УРАВНЕНИЯ ТИПА ЛЯПУНОВА

*Лаптинский В.Н., **Юрасова Л.П.

*Институт прикладной оптики НАНБ

**УО «Могилевский государственный университет продовольствия»
Могилев, Беларусь.

В данной работе предложен конструктивный подход к задаче об ω -периодических решениях дифференциального уравнения

$$\frac{dy}{dt} = (P(t) + \lambda Q(t))Y - YP(t) + H_0(t) + \lambda H_1(t), \quad (1)$$

где $P(t), Q(t), H_0(t), H_1(t)$ – класса C ω -периодические $(n \times n)$ -матрицы, $\lambda \in R$.

Пусть интегральная матрица $\Phi(t)$, $\Phi(0)=E$, уравнения

$$\frac{dZ}{dt} = P(t)Z$$

ω -периодическая, то есть $\Phi(t + \omega) = \Phi(t)$; здесь E – единичная матрица.

В уравнении (1) выполним замену по формуле

$$Y = \Phi(t) X \Phi^{-1}(t). \quad (2)$$

Подставив (2) в (1), получим следующее уравнение относительно X :

$$\frac{dX}{dt} = \lambda A(t)X + F_0(t) + \lambda F_1(t), \quad (3)$$

где $A(t) = \Phi^{-1}(t) Q(t) \Phi(t)$, $F_0(t) = \Phi^{-1}(t) H_0(t)$, $F_1(t) = \Phi^{-1}(t) H_1(t)$.

Конструктивные методы анализа различных классов периодических систем дифференциальных уравнений изложены в [1,2]. Там же приведены коэффициентные достаточные условия существования и единственности, а также эффективные алгоритмы построения ω -периодического решения уравнения (3) в случае $F_1(t) \equiv 0$. В данной работе эти вопросы изучены применительно к уравнению (3).